

ALLNAMES:(Synapticon GmbH)

10 results Offices all Languages en Stemming true Single Family Member false Include NPL false

Sort: Relevance


Per page: 200

View: All


1 / 1

Machine translation

1. [102018122538](#) GETRIEBEINRICHTUNG FÜR EINE MASCHINE MIT EINSTELLBAREM MECHANISCHEM SPIEL DE - 23.01.2020Int.Class [B25J9/12](#) Appl.No 102018122538 Applicant Synapticon GmbH Inventor Enßlen Nikolai Steffen

Die Erfindung betrifft eine Getriebeeinrichtung (1) für eine Maschine, insbesondere für ein robotisches Gerät, mit einem Träger-Rotationselement (2); zumindest zwei Übertragungs-Rotationselementen (3a-3e), welche mit einem zugeordneten Gesamtspiel in das Träger-Rotationselement (2) eingreifen und zum Übertragen einer jeweiligen Kraft auf das Träger-Rotationselement (2) oder von dem Träger-Rotationselement (2) ausgebildet sind; sowie mit zumindest zwei Übertragungs-Antriebsmotoren (4a-4e), welche jeweils zum Antreiben jeweils eines der Übertragungs-Rotationselemente (3a-3e) ausgebildet sind; und mit einer Kontrolleinrichtung (5), welche ausgebildet ist, eine Rotationsposition des ersten oder zweiten Übertragungs-Rotationselements (3a-3e) relativ zu dem Träger-Rotationselement (2) oder dem anderen Übertragungs-Rotationselement (3a-3e) mittels dem jeweiligen zugeordneten Übertragungs-Antriebsmotor (4a-4e) einzeln einzustellen, um das Gesamtspiel auf einen von mehreren vorgegebaren Werten einzustellen und so eine flexibel einsetzbare Getriebeeinrichtung (1) bereitzustellen, welche mit geringem Fertigungsaufwand hergestellt werden kann. 


2. [102020112913](#) PRÄDIKTIVE DEADBEAT-REGELUNG VON MOTORPHASENSTRÖMEN MIT MODELLFEHLERKOMPENSATION UND EINSTELLBARER REGELDYNAMIK DE - 18.11.2021Int.Class [H02P21/14](#) Appl.No 102020112913 Applicant Synapticon GmbH Inventor Salehi Arashloo Peyman

Die Erfindung betrifft eine Motorsteuervorrichtung (1) zum Steuern eines Motorstroms, mit einer prädiktiven Deadbeat-Steuereinheit (2), die so konfiguriert ist, dass sie, basierend auf einem Motorstromflehleringangssignal (e), ein modellprädiktives Steuerschema zum Bereitstellen eines Ausgangssignals (p) zum Steuern des Motorstroms gemäß einem Deadbeat-Steuerschema verwendet, wobei das Deadbeat-Steuerschema dadurch gekennzeichnet ist, dass es das Motorstromflehleringangssignal (e) innerhalb einer vorgegebenen Zeitspanne (Ts) minimiert; mit einer Schnittstelleneinheit (4), die so konfiguriert ist, dass sie die Einstellung der vorgegebenen Zeitspanne (Ts) durch eine Benutzereingabe (u) ermöglicht; und mit einer Integratoreinheit (3), die so konfiguriert ist, dass sie auf der Grundlage des Motorstromflehleringangssignals (e) ein Integratorausgangssignal (i) bereitstellt, das zu dem Ausgangssignal (p) für die Steuerung des Motorstroms mit der Steuerung eines Motorstroms addiert wird, mit den Vorteilen eines prädiktiven Deadbeat-Steuerschemas, während die Probleme vermieden werden, die in den herkömmlichen prädiktiven Deadbeat-Ansätzen vorhanden sind. Die Erfindung bezieht sich auch auf ein entsprechendes Verfahren. 

3. [WO/2021/229377](#) PREDICTIVE DEADBEAT CONTROL OF MOTOR PHASE CURRENTS WITH MODEL MISMATCH COMPENSATION AND ADJUSTABLE CONTROL DYNAMICS WO - 18.11.2021Int.Class [H02P21/22](#) Appl.No PCT/IB2021/053833 Applicant SYNAPTICON GMBH Inventor KOCK, Dr.-Ing. Florian

The invention relates to a motor control device (1) for controlling a motor current, with a predictive deadbeat control unit (2) configured to, based on a motor current error input signal (e), use a model predictive control scheme for providing an output signal (p) for controlling the motor current according to a deadbeat control scheme, where the deadbeat control scheme is characterized by minimizing the motor current error input signal (e) within a preset time period (Ts); an interface unit (4) configured to allow adjusting the preset time period (Ts) by a user input (u); and an integrator unit (3) configured to, based on the motor current error input signal (e), provide an integrator output (i) that is added to the output signal (p) for controlling the motor current with controlling a motor current, with the advantages of a predictive deadbeat control scheme while avoiding the problems present in the conventional predictive deadbeat approaches. The invention also relates to a corresponding method.

4. [102020116165](#) MOTORSTEUERVORRICHTUNG MIT VERBESSERTER DREHWINKELGENAUIGKEIT DE - 23.12.2021Int.Class [H02K11/21](#) Appl.No 102020116165 Applicant Synapticon GmbH Inventor Feher Andrija

Die Erfindung betrifft eine Motorsteuervorrichtung (1), welche zur Befestigung an einer Motor-Getriebe-Einheit (4) mit einem von der Motorsteuervorrichtung (1) zu steuerndem Motor (5) und mit einem durch eine Abtriebswelle (8) des zu steuernden Motors (5) antreibbaren Getriebes (9) ausgebildet ist, und welche eine Leiterplatte (2), eine auf der Leiterplatte (2) angeordnete erste Winkelpositions-Sensoreinheit (3a) zum Detektieren einer Winkelposition der Abtriebswelle (8) des zu steuernden Motors (5) und eine auf der Leiterplatte (2) angeordnete zweite Winkelpositions-Sensoreinheit (3b) zum Detektieren einer Winkelposition einer Abtriebswelle (10) des von dem Motor (5) antreibbaren Getriebes (9) aufweist, um eine konstruktiv einfache, mit hoher Winkelpositionsgenauigkeit arbeitende Motorsteuervorrichtung (1) bereitzustellen. 


5. [WO/2021/255600](#) ENGINE CONTROLLER WITH IMPROVED ANGLE OF ROTATION ACCURACY WO - 23.12.2021Int.Class [H02K7/116](#) Appl.No PCT/IB2021/055162 Applicant SYNAPTICON GMBH Inventor FEHER, Andrija

The invention relates to an engine controller (1) which is designed to be attached to an engine transmission unit (4) having an engine (5) to be controlled by the engine controller (1) and having a transmission (9) able to be driven by an output shaft (8) of the engine (5) to be controlled, and which has a circuit board (2), a first angular position sensor unit (3a), arranged on the circuit board (2), for detecting an angular position of the output shaft (8) of the engine (5) to be controlled and a second angular position sensor unit (3b), arranged on the circuit board (2), for detecting an angular position of an output shaft (10) of the transmission (9) able to be driven by the engine (5) in order to provide a structurally simple engine controller (1) that operates with high angular position accuracy.

6. [102020112906](#) MOTORSTEUERUNGS-VERARBEITUNG MIT EINEM FLACHEN PULSWEITENMODULATIONSSHEMA DE - 18.11.2021 


Int.Class [H02M 7/48](#) Appl.No 102020112906 Applicant Synapticon GmbH Inventor Kock Florian

Die Erfindung betrifft eine Motorsteuerungs-Verarbeitungseinheit [1] für ein Motorsteuergerät [2], wobei das Motorsteuergerät [2] eine Spannungsquellen-Umrichtereinheit [4] umfasst, die so konfiguriert ist, dass sie die Spannungsquellen-Umrichtereinheit [4] steuert, um eine Motorspannung unter Verwendung eines Pulsweitenmodulations-, PWM-, Schemas bereitzustellen, wobei die Motorsteuerungs-Verarbeitungseinheit [1] konfiguriert ist, um die Spannungsquellen-Umrichtereinheit [4] gemäß einem flachen PWM-Schema zu steuern, das zumindest zu einigen Zeiten ein Flat-Bottom- oder Flat-Top-PWM-Schema umfasst, um eine präzise Motorsteuerung mit minimierten Verlusten bereitzustellen. Die Erfindung betrifft auch ein entsprechendes Verfahren.

 embedded image


7. [102019118179](#) ELEKTROMOTORVORRICHTUNG MIT TOLERANZFREI GEHALTENER MOTORSTEUEREINHEIT DE - 07.01.2021

Int.Class [H02K 5/22](#) Appl.No 102019118179 Applicant Synapticon GmbH Inventor Bédat Vincent

Die Erfindung betrifft eine Elektromotorvorrichtung [1] beispielsweise für ein robotisches Gerät, mit einer Elektromotoreinheit [2], einer Motorsteuereinheit [3] zum Steuern der Elektromotoreinheit [2], welche über zumindest ein Kabel elektrisch mit der Elektromotoreinheit [2] gekoppelt ist, und einer Gehäuseeinheit [4] zum Schützen der Motorsteuereinheit [3], welche an der Elektromotoreinheit [2] befestigt ist, sowie mit einer Anpresseinheit [5], welche durch eine Presskraft die Motorsteuereinheit [3] an die Gehäuseeinheit [4] anpresst oder durch eine Presskraft die Motorsteuereinheit [3] an die Elektromotoreinheit [2] anpresst, um eine verbesserte Elektromotorvorrichtung [1] für ein robotisches Gerät bereitzustellen, welche mit sichergestellter Wärmeabfuhr die aus dem Stand der Technik bekannten Nachteile überwindet. Die Erfindung betrifft auch ein entsprechendes Herstellungsverfahren für eine Elektromotorvorrichtung [1].  embedded image

8. [102019134209](#) VERBESSERTER DELTA-ROBOTER DE - 17.06.2021

Int.Class [B25J 11/00](#) Appl.No 102019134209 Applicant Synapticon GmbH Inventor Gentili Fabio

Die Erfindung betrifft einen Delta-Roboter [1] mit mindestens zwei Roboterarmen [2a, 2b, 2c], bevorzugt drei Roboterarmen [2a, 2b, 2c], welche über einen jeweiligen an einer Roboterbasis [3] angeordneten, dem jeweiligen Roboterarm [2a, 2b, 2c] zugeordneten Motor [5a, 5b, 5c] relativ zu der Roboterbasis [3] bewegbar sind, wobei die Motoren [5a, 5b, 5c] jeweils Teil einer Motor-Regler-Drehgeber-Einheit [4a, 4b, 4c] mit integriertem Servoregler [6a, 6b, 6c] und Drehgeber aufweisen, um die mechanische Genauigkeit und Effizienz des Delta-Roboters [1] zu erhöhen.  embedded image

9. [WO/2021/116925](#) IMPROVED DELTA ROBOT WO - 17.06.2021

Int.Class [B25J 9/00](#) Appl.No PCT/IB2020/061674 Applicant SYNAPTICON GMBH Inventor GENTILI, Fabio

The invention relates to a delta robot [1] having at least two robot arms [2a, 2b, 2c], preferably three robot arms [2a, 2b, 2c], which are movable relative to a robot base [3] via a respective motor [5a, 5b, 5c] that is arranged on the robot base [3] and is assigned to the respective robot arm [2a, 2b, 2c], wherein the motors [5a, 5b, 5c] each have part of a motor/controller/rotary encoder unit [4a, 4b, 4c] with an integrated servo-controller [6a, 6b, 6c] and rotary encoder, in order to increase the mechanical precision and efficiency of the delta robot [1].

10. [WO/2021/229376](#) MOTOR CONTROL PROCESSING WITH A FLAT PULSE WIDTH MODULATION SCHEME WO - 18.11.2021

Int.Class [H02P 23/00](#) Appl.No PCT/IB2021/053832 Applicant SYNAPTICON GMBH Inventor KOCK, Dr.-Ing. Florian

The invention relates to a motor control processing unit [1] for a motor control device [2] which comprises a voltage source inverter unit [4], configured to control the voltage source inverter unit [4] to provide a motor voltage following a pulse-width modulation, PWM, scheme, wherein the motor control processing unit [1] is configured to control the voltage source inverter unit [4] according to a flat PWM scheme, which comprises a flat-bottom or flat-top PWM scheme, at least at some times in order to provide a precise motor control with minimized losses. The invention also relates to a corresponding method.